

关于 Euler-Maclaurin 求和公式的 一种余项表示*

徐利治 王兴华

(吉林大学) (杭州大学)

Euler-Maclaurin 求和公式在经典分析技巧中的重要地位是毋庸置疑的。近二十余年来，在数值积分的领域里，随着外推算法，样条函数以及振荡积分的渐近展开等强有力方法的出现，此公式的重要性有增无已，因为这些新方法都与之有关。

关于 Euler-Maclaurin 公式的余项，传统的估计方法是这样的：设 k 是自然数，假如定义于 $[a, b]$ 的函数 $f(t)$ 对该区间上所有的 t ，都有

$$f^{(2k)}(t) \geq 0 \text{ 并且 } f^{(2k+2)}(t) \geq 0, \quad (1)$$

或者对所有的 t 都有

$$f^{(2k)}(t) \leq 0 \text{ 并且 } f^{(2k+2)}(t) \leq 0, \quad (1')$$

则积分

$$I_a^b(f) = \int_a^b f(t) dt \quad (2)$$

的值满足不等式

$$\sigma_{k-1}(f) \leq I_a^b(f) \leq \sigma_k(f), \quad (3)$$

这里

$$\sigma_m(f) = h \left\{ \frac{1}{2} f(a) + \sum_{i=1}^{n-1} f(a+ih) + \frac{1}{2} f(b) \right\} - \sum_{\nu=1}^m \frac{h^{2\nu} B_{2\nu}}{(2\nu)!} \left\{ f^{(2\nu-1)}(b) - f^{(2\nu-1)}(a) \right\} \\ (m=0, 1, 2, \dots), \quad h = \frac{b-a}{n}, \quad (4)$$

n 为自然数， $B_{2\nu}$ 为 Bernoulli 数。

上述估计方法的条件是相当严峻的，难以适应在实际应用中可能出现的种种情形。因此，在较宽的条件下怎样给出余项估计，自然是一个有意义的研究课题。这方面的工作有过一些，但以不能因袭估值 (3) 为缺憾。因为这一估值条件虽然严峻，但一旦被满足，所得的估值是有很有效的。像关于 $\log \Gamma(x)$ 的渐近展开，便是一个例子。

* 1980年10月10日收到。

我们的下述结果,则是这一估计方法的自然推广.

定理. 设函数 $f(t)$ 定义于区间 $[a, b]$, 并且 $f^{(r-1)}(t)$ 在 $[a, b]$ 上是有界变差的, 这里 r 是大于 1 的自然数. 那么, 对任意 $x \in [0, 1]$, 有

$$I_a^b(f) = h \sum_{i=0}^{n-1} f(a + (i+x)h) - \sum_{v=1}^{r-1} \frac{h^v}{v!} B_v(x) \Delta_a^b(f^{(v-1)}) - \frac{h^r}{r!} \left(B_r(x) - \frac{B_r}{2^r} \right) \cdot \Delta_a^b(f^{(r-1)}) + \theta_r \frac{h^r}{r!} \left(\|B_r\| - \frac{|B_r|}{2^r} \right) V_a^b(f^{(r-1)}), \quad (5)$$

式中

$$\begin{aligned} \Delta_a^b(\varphi) &= \varphi(b) - \varphi(a), \\ v_a^b(\varphi) &= \int_a^b |d\varphi(t)|, \end{aligned} \quad (6)$$

$B_r(x)$ 为 Bernoulli 多项式, B_r 为 Bernoulli 数, $\|B_r\| = \max_{0 \leq x \leq 1} |B_r(x)|$, 而 $|\theta_r| \leq 1$.

证. 利用 Riemann-Stieltjes 积分的部分积分法, 易证

$$I_a^b(f) = h \sum_{i=0}^{n-1} f(a + (i+x)h) - \sum_{v=1}^r \frac{h^v}{v!} B_v(x) \Delta_a^b(f^{(v-1)}) + \frac{h^r}{r!} \int_a^b \overline{B_r} \left(x - \frac{t-a}{h} \right) \cdot df^{(r-1)}(t), \quad (7)$$

这里 $\overline{B_r}(t) = B_r(t - [t])$, $[t]$ 表示 t 的整数部分. (7) 中的积分, 对任意常数 c 可以写成

$$\int_a^b \left\{ \overline{B_r} \left(x - \frac{t-a}{h} \right) - c \right\} df^{(r-1)}(t) + c \Delta_a^b(f^{(r-1)}).$$

取

$$c = \frac{1}{2} \left\{ \max_{0 \leq u \leq 1} B_r(u) + \min_{0 \leq u \leq 1} B_r(u) \right\} = \frac{B_r}{2^r},$$

则不难验明

$$\left| \overline{B_r} \left(x - \frac{t-a}{h} \right) - c \right| \leq \|B_r\| - \frac{|B_r|}{2^r}.$$

由是从 (7) 可以得到 (5), 并且其中 $|\theta_r| \leq 1$. 证毕.

当条件 (1) 成立时, 于 (5) 取 $x=0$, $r=2k$ 以及 $r=2k+2$, 则得

$$I_a^b(f) = \sigma_{k-1}(f) - (1 + (-1)^k \theta_{2k}) \left(1 - \frac{1}{2^{2k}} \right) \frac{h^{2k}}{(2k)!} B_{2k} \Delta_a^b(f^{(2k-1)}), \quad (8)$$

以及

$$I_a^b(f) = \sigma_k(f) - (1 + (-1)^{k+1} \theta_{2k+2}) \left(1 - \frac{1}{2^{2k+2}} \right) \frac{h^{2k+2}}{(2k+2)!} B_{2k+2} \Delta_a^b(f^{(2k+1)}). \quad (9)$$

由于 $1 + (-1)^k \theta_{2k} \geq 0$, $1 + (-1)^{k+1} \theta_{2k+2} \geq 0$, 所以

$$\{I_a^b(f) - \sigma_{k-1}(f)\} \cdot \{\sigma_k(f) - I_a^b(f)\} \geq 0.$$

这便是 (3).

定理所包含的结论是相当丰富的。例如, 若 $f'''(t)$ 在 $[a, b]$ 上绝对连续, 我们知道

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \left\{ \Delta_a^b(f'') + V_a^b(f'') \right\} &= \int_a^b \max(f^{(4)}(t), 0) dt, \\ \frac{1}{2} \left\{ \Delta_a^b(f''') - V_a^b(f''') \right\} &= \int_a^b \max(-f^{(4)}(t), 0) dt. \end{aligned} \quad (10)$$

于是, 倘于(5)取 $x=0$, $n=1$, $r=4$, 便得

$$\begin{aligned} -\frac{1}{384}(b-a)^4 \int_a^b \max(-f^{(4)}(t), 0) dt &\leq I_a^b(f) - \frac{1}{2}(b-a)(f(a)+f(b)) \\ &+ \frac{1}{12}(b-a)^2 \Delta_a^b(f') \leq \frac{1}{384}(b-a)^4 \int_a^b \max(f^{(4)}(t), 0) dt. \end{aligned} \quad (11)$$

(11)的左边部分, 即是 Mitrinović 的书[1]所介绍的 Atkinson[2]的结果。又如, 若 $f'(t)$ 当 $t \geq 1$ 时单调增加, 则于(8)取 $k=1$, $a=1$, $b=n$, $h=1$, 便得

$$0 < \frac{1}{2}f(1) + f(2) + \dots + f(n-1) + \frac{1}{2}f(n) - I_1^n(f) < \frac{1}{8}\Delta_1^n(f').$$

这是 Pólya 和 Szegő 的书[3]中第 II 章问题 19。

本文的定理也是对[4]中定理 1 在周期情形估值的拓广, 一般情形估值的改进, 并且把二者统一了起来。

显然, 定理的证明关键在于引进数值

$$C = B_r/2^r \quad (12)$$

今采用类似的方法, 可以立即获得某种振荡型积分展开式的一个余项估计式。

设 $F(x, y)$ 为平面域 $D: [0, 1] \times (-\infty, \infty)$ 上的连续函数, 对 x 具有 r 阶连续偏导数 $F_x^{(r)}(x, y)$, 且关于 y 具有周期 1。则当 N 为大过 2 的正整数时有展开公式(参阅[5]):

$$\int_0^1 F(x, Nx) dx = \int_0^1 \int_0^1 F(x, y) dx dy + S_r + \rho_r, \quad (13)$$

其中 S_r 为 N 的负幂多项式

$$S_r = \sum_{k=1}^r \frac{1}{k!} \left(\frac{1}{N}\right)^k \int_0^1 \left[\frac{\partial^{k-1} F}{\partial x^{k-1}} \right]_{x=0}^{x-1} B_k(y) dy \quad (14)$$

又余项 ρ_r 可表示成

$$\rho_r = -\frac{1}{r!} \left(\frac{1}{N}\right)^r \int_0^1 dx \int_{Nx}^{Nx+1} B_r(y-Nx) \left(\frac{\partial^r F}{\partial x^r}\right) dy. \quad (15)$$

若将(13)式中的 r 改为 $r-1$, 则 $S_r + \rho_r = S_{r-1} + \rho_{r-1}$ 。往下我们将证明简单估计式

$$|\rho_{r-1}| \leq \frac{2}{r!} \left(\|B_r\| - \frac{|B_r|}{2^r} \right) \cdot \left\| \frac{\partial^r F}{\partial x^r} \right\| \cdot \left(\frac{1}{N}\right)^r \quad (16)$$

此处 $\|\partial^r F / \partial x^r\| = \max_{0 \leq x, y \leq 1} |F_x^{(r)}(x, y)|$. 显然当 r 为偶数时, 这是对[5]中第8章估计式(32)(也即增订本[6]第14章的估计式(21))的一个改进.

为证明(16), 只须将 S_r 中的末一项与 ρ_r 合并估值即可. 先在(15)式中按(12)引进 C , 则得

$$r! N^r \rho_r = - \int_0^1 dx \int_{Nx}^{Nx+1} [B_r(y - Nx) - C] F_x^{(r)}(x, y) dy - C \int_0^1 dx \int_{Nx}^{Nx+1} F_x^{(r)}(x, y) dy.$$

注意 $F_x^{(r)}(x, y)$ 关于 y 具有周期 1, 故

$$C \int_0^1 dx \int_{Nx}^{Nx+1} F_x^{(r)}(x, y) dy = C \int_0^1 dx \int_0^1 F_x^{(r)}(x, y) dy = C \int_0^1 [F_x^{(r-1)}(x, y)]_{x=0}^1 dy.$$

于是可得

$$\begin{aligned} r! N^r \rho_{r-1} &= r! N^r \rho_r + \int_0^1 \left[\frac{\partial^{r-1} F}{\partial x^{r-1}} \right]_{x=0}^{x=1} B_r(y) dy \\ &= - \int_0^1 dx \int_{Nx}^{Nx+1} [B_r(y - Nx) - C] F_x^{(r)}(x, y) dy + \\ &\quad \int_0^1 [B_r(y) - C] [F_x^{(r-1)}(x, y)]_{x=0}^1 dy \\ &= J_1 + J_2, \end{aligned}$$

其中 J_1 与 J_2 分别代表的两个积分各有估值

$$\begin{aligned} |J_1| &\leq \left(\|B_r\| - \frac{1}{2^r} |B_r| \right) \|F_x^{(r)}(x, y)\|, \\ |J_2| &\leq \left(\|B_r\| - \frac{1}{2^r} |B_r| \right) \int_0^1 dy \int_0^1 |F_x^{(r)}(x, y)| dx \\ &\leq \left(\|B_r\| - \frac{1}{2^r} |B_r| \right) \|F_x^{(r)}(x, y)\|. \end{aligned}$$

由此代入即得(16).

在某种一般条件下, 上述渐近展开公式(13)的余项精估问题, 已由施咸亮与卢志康所解决. 欲知其详, 请参阅他们的合著论文.

参 考 文 献

- [1] Mitrinović, D.S., Analytic inequalities, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York, (1970).
 [2] Atkinson, F.V., Some further estimates concerning sums of powers of complex numbers, Acta Math. Acad. Sci. Hung. 20(1969), 193-210.
 [3] Pólya, G. and Szegő, G., Problems and Theorems in Analysis, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York, (1972).
 [4] 王兴华, 关于求积公式的若干注记, 计算数学, (1978)第三期, pp.76-84.
 [5] 徐利治, 高维的数值积分, 科学出版社, (1963)第8章, §3.
 [6] 徐利治、周蕴时, 高维数值积分, 科学出版社, (1980)第14章, §2.

An Expression for the Remainder Term of the Euler-Maclaurin Summation Formula

By Hsu L.C. (徐利治) and Wang Xinghua (王兴华)

Abstract

Let $f(t)$ be a function defined on $[a, b]$ and Let $f^{(r-1)}(t) (r \geq 2)$ be of bounded variation there. Then for any $x \in [0, 1]$ we have

$$\int_a^b f(t) dt = h \sum_{i=1}^{n-1} f(a + (i+x)h) - \sum_{v=1}^{r-1} \frac{h^v}{v!} B_v(x) \Delta_a^b (f^{(v-1)}) - \frac{h^r}{r!} (B_r(x) - \frac{B_r}{2^r}) \Delta_a^b (f^{(r-1)}) + \theta_r \frac{h^r}{r!} (\|B_r\| - \frac{|B_r|}{2^r}) V_a^b (f^{(r-1)}),$$

where $\Delta_a^b (\varphi) = \varphi(b) - \varphi(a)$, $V_a^b (\varphi) = \int_a^b |d\varphi(t)|$, $\|B_r\| = \max_{0 \leq x \leq 1} |B_r(x)|$,

and $|\theta_r| \leq 1$, $B_r(x)$ being the Bernoulli polynomial.

It is shown that the expression given above has various consequences including those mentioned in [1],[2],[3], respectively. Also the result included in this note is a refined estimate for the remainder term of an asymptotic expansion of a kind of oscillatory integral (See (13)–(16)).