

## 求最大匹配的一个新算法\*

戴一奇

(清华大学, 北京)

简单无向图G的最大匹配问题分为二部图和一般图的最大匹配两类。前者主要采用可增广路的思想解决,[1]中已经详述;本文主要讨论有关后者的算法。

**定义** 设 $G = (V, E)$ 是简单无向图,在G的所有匹配 $M'$ 中,若 $|M'| = \max |M'|$ ,则称 $M$ 是G的一个最大匹配。

例如图1(b)是该图的一个最大匹配(~~~~表示匹配边),(a)则不是。

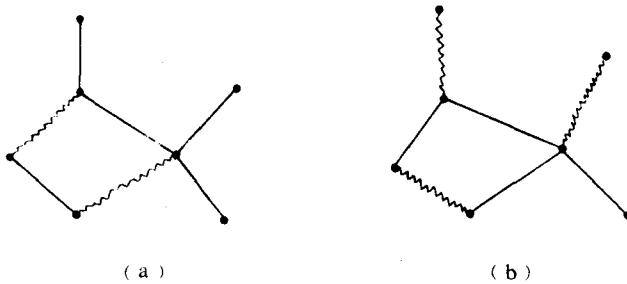


图 1

在求一般图的最大匹配时,可以借用二部图中找增广路的思想,但不能简单套用,否则会使算法无效。到目前为止,除了采用Edmonds提出的树花(blossom)理论,其它各种尝试都已证明无效。

**一、已有算法介绍** 已有算法中具有代表性的是Edmonds(1965)和Gabow(1976)算法。因为每个算法都很复杂,所以只准备简单介绍其中有关交互树T的生长与树花B的处理两个核心部分。详细内容可参阅[2],[3],[4]。

任给一初始匹配 $M_0$ ,从非饱和点 $u$ 开始寻找交互道,其搜索过程将是树形结构,称之为交互树T,如图2。T中到根 $u$ 的路径长度为偶数的顶点称为外点,如2,4,8;否则为内点,如3,7,9。交互树T中任意顶点 $v$ 到根 $u$ 只有唯一交互道 $P(v, u)$ ,而且仅当非饱和点 $u'(\neq u)$ 与T的外点相邻时才有增广路 $P(u', u)$ 。更为重要的是T中的内点并非固定不变,当两个外点 $x, y$ 相邻时,加入边 $(x, y)$ 后,T中将构成一个唯一回路,该回路中的所有内点 $i$ 亦具有经过边 $(x, y)$ 的唯一偶长路 $P(i, u)$ ,因此 $i$ 也成为外点。这种回路就叫做树花,记为B。例如图2(b)中加入边 $(4, 8)$ 便形成树花,如图3(a)。花中离根 $u$ 最近的顶点称为花基(或者说是 $P(y, u)$ 与 $P(x, u)$ 的公共顶点中与 $u$ 距

\* 1986年7月5日收到。

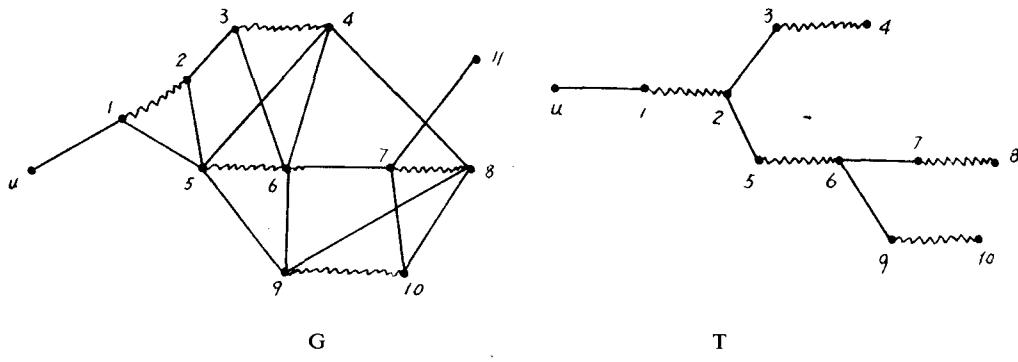


图 2

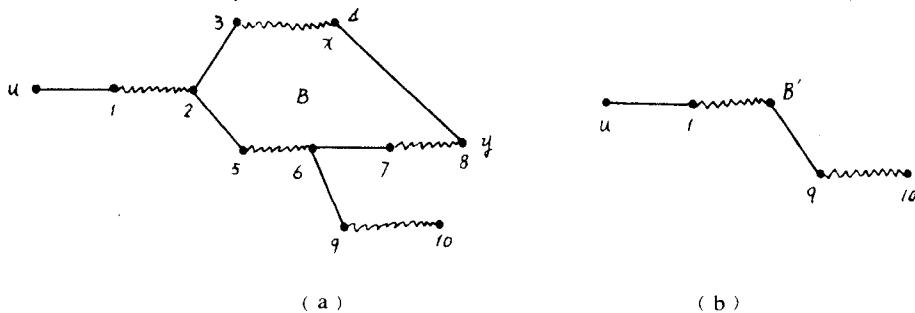


图 3

离最远的顶点), 记为  $b$ , 例如顶点 2. 可以证明, 树花中任意外点  $i$  到该花基的偶长交互道必定是它到非饱和点  $u$  的偶长交互道的一部分. 由于树花中各顶点都成为外点, 因此可以将  $B$  收缩成一个伪点  $B'$ , 然后继续生长交互树, 如图 3(b). 这种收缩可以多次进行, 同时新的交互树不含任何回路, 从而保证树  $T$  中的任一点  $i$  都有唯一交互道  $P(i, u)$ .

求最大匹配的算法就是不断由外点生长交互树  $T$ , 遇花收缩, 然后继续生长. 如遇到非饱和点  $u'$  则找到增广路, 沿该路改善匹配. 如此反复进行, 直至不存在任何新的增广路.

已有算法的主要理论依据有

**引理 1** 以  $u$  为根的交互树  $T$  在生长中只有三种可能结果: a) 形成匈牙利树, 即不存在关于  $u$  的增广路; b) 找到一条增广路; c) 形成树花  $B$ .

**引理 2** 若以  $u$  为根的交互树  $T$  是  $(G, M)$  的一棵匈牙利树, 则以非饱和点  $u'$  为一端点的任意一条增广路  $P$  都不包含  $T$  上的任一顶点.

因此若  $T$  是匈牙利树, 令  $G \leftarrow G - T$ , 只需对新的图  $G$  进行计算就可以了. 以上两个引理, 也同样适用于新算法.

最大匹配算法的关键在于:(1) 如何处理树花,(2) 如何确定唯一增广路. Edmonds 算法和Gabow算法都使用广探法生长树  $T$ , 前者将树花  $B$  真正进行了收缩, 而后者采用了一些巧妙的处理方法, 使之较为简单. 它们的复杂性分别是  $O(n^4)$  和  $O(n^3)$ . 本文借鉴了Gabow算法的一些技巧, 提出了一种以深探法为基础的新算法.

## 二、新算法的主要数据结构及说明

算法的粗框如下：

A. 主程序 (PRO—A). 用深探法生长交互树 T, 由外点  $k$  (最初是非饱和点  $u$ ) 生长, 如果找到新的外点  $i$ , 则由  $i$  继续生长.

B. 树花处理子程序 (PRO—B).  $T$  在生长中构成树花  $B$  时调用此过程, 它确定花基、将  $B$  的内点变为外点并确定唯一偶长路.

C. 确定增广路子程序 (PRO—C).  $T$  在生长中找到增广路后调用此过程. 它确定增广路, 改善匹配并为生长新的交互树做准备.

为了便于理解算法, 有必要先介绍若干数组及其使用方法. 设  $G$  有  $n$  个顶点  $m$  条边, 顶点编号分别为  $1, 2, \dots, n$ ; 边编号为  $1, 2, \dots, m$ . 设置的主要数组是:

1. Mate(1:  $n$ )

$$m(i) = \begin{cases} j & \text{边}(i, j) \in M \\ 0 & \text{其它} \end{cases}$$

它的作用是: a) 若  $m(i) = j$ , 则  $m(j) = i$ , 即  $(i, j) \in M$ . b) 当  $k$  是外点且  $(i, k) \in G$  时, 若  $m(i) = 0$ , 则  $P(i, u)$  是可增广路; 若  $m(i) = j \neq 0$ , 则  $i$  是内点,  $j$  是  $T$  的新外点, 从而使  $T$  得到生长. c) 修改 Mate 的值可以记录新匹配.

2. First(1:  $n$ )

$$f(i) = \begin{cases} 0 & \text{初始} \\ j & j \text{ 是 } P(i, u) \text{ 中离外点 } i \text{ 最近的内点} \\ -j & \text{同上, 但此时 } i \text{ 是深探时已从 } T \text{ 中退出的外点} \end{cases}$$

该数组主要用于收缩树花及确定花基. a) 当形成树花  $B$  后, 必定  $f(i) = j, \forall i \in B$ ,  $j$  是离花基  $b$  最近的内点. 所以由  $f(i)$  可将  $B$  处理得象一个伪点. b) 从外点  $k$  深探到另一外点  $i$  时,

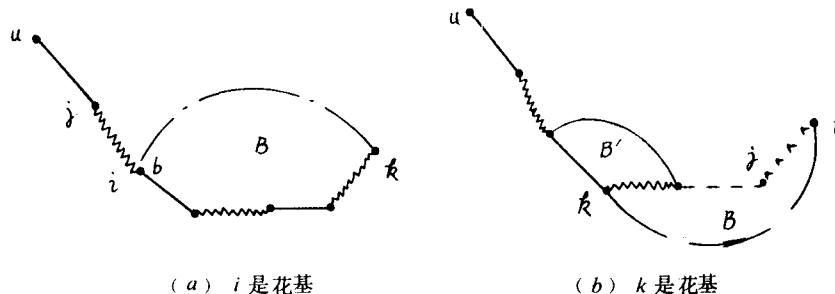


图 4

若  $f(i) = j > 0$ , 则  $i$  是树花的基; 若  $f(i) = -j$ , 则  $k$  是花基, 如图 4.

3. Edge(1:  $m$ , 1: 2)

$$\begin{aligned} e(l, 1) &= x & \text{第 } l \text{ 条边的顶点序是 } (x, y) \\ e(l, 2) &= y \end{aligned}$$

它的作用有: a) 深探中若是从  $y$  找到邻点  $x$  构成树花时, 将  $x$  与  $y$  的位置对换. b) 与数组 Label 配合使用.

#### 4. Label(1:n)

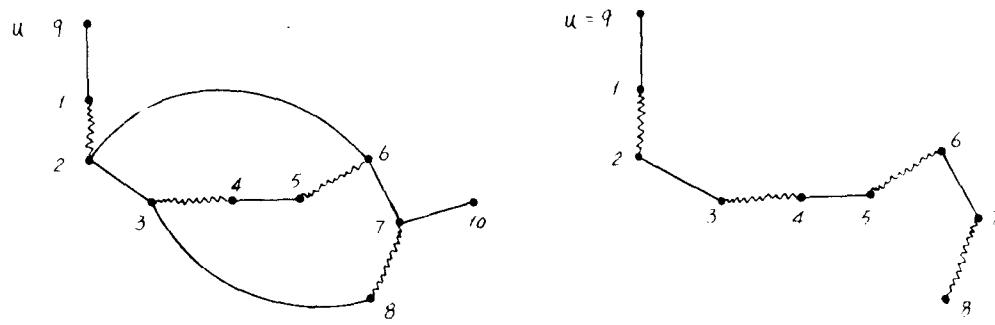
$$l(i) = \begin{cases} 0 & i \notin T \\ j & (0 < j \leq n) \text{ } i \text{ 是外点, } j \text{ 是 } P(i, u) \text{ 中离 } i \text{ 最近的外点} \\ -1 & i \text{ 是内点} \\ l+n & i \text{ 是花中内点, } i \text{ 处于交互路 } P(x, u) \text{ 上} \\ -(l+n) & i \text{ 是花中内点, } i \text{ 处于交互路 } P(y, u) \text{ 上.} \end{cases}$$

其中最后两式表示加入边  $(x, y)$  (它处于数组 Edge 的第  $l$  行) 形成树花 B 以后, 花中各内点的 Label 值.

下面介绍它们在一些关键步骤中的使用.

##### (一) 交互树 T 的生长

从  $u$  开始找一邻点  $v_1$ , 若  $m(v_1) = 0$ , 则  $P(v_1, u)$  是增广路. 否则置  $l(v_1) = -1$ ,  $lm(v_1) = \text{Label}(\text{Mate}(v_1)) = u$ ,  $f m(v_1) = v_1$ . 然后从  $m(v_1)$  深探. 例如图 5(b) 及表 1 表示树 T 的生长情况.



(a)

(b)

图 5

Edge

$l=1$	9	1
2	1	2
3	2	3
4	2	6
5	3	4
6	3	8
7	4	5
8	5	6
9	6	7
10	7	8
11	7	10

$i$	Mate	Label	First
$u=9$	0	0	0
1	2	-1	0
2	1	9	1
3	4	-1	0
4	3	2	3
5	6	-1	0
6	5	4	5
7	8	-1	0
8	7	6	7

表 1

##### (二) 树花处理

当从外点  $x$  探到外点  $y$  时将构成树花 B. 若  $f(y) > 0$ , 则  $y \in P(x, u)$  且  $y$  是花基; 否则

$x \in P(y, u)$  且为花基。这样可以从  $x$  (或  $y$ ) 依序列

$x, f(x), lmf(x), flmf(x), (lmf)^2(x), \dots, y, f(y), \dots$  (或  $y, f^*(y), lmf^*(y), f^*lmf^*(y), (lmf^*)^2(y), \dots, x, f(x), \dots$  其中  $f^*(y)$  表示  $|f(y)|$ )

有偶长交互道经由花基退回到  $u$ 。如果仅需确定树花，只要退到  $y$  (或  $x$ ) 即可。这时将该树花中各点的 First 值置  $f(y)$ ，各内点的 Label 值置  $l+n$ ；如果由  $y$  退回，则分别是  $f(x)$  和  $-(l+n)$ 。

例如图 5 中通过栈由外点  $v_8$  退回到  $v_6$ ，再由外点  $v_6$  探到另一个外点  $v_2$  ( $f(v_2) > 0$ ) 时，形成树花  $B_1$ ， $v_2$  是花基。所以  $v_2 \in P(v_6, u)$ ，应将  $v_3 \sim v_6$  的 First 值改为 1， $v_3, v_5$  的 Label 值改为  $l+n=14$ ，同时要修改 Edge(4) 的值为 (6, 2)，以保证顶点序一致。这时各数组元素的值如表 2 所示。

$i$	Mate	Label	First
$u=9$	0	0	0
1	2	-1	0
2	1	9	1
3	4	14	1
4	3	2	1
5	6	14	1
6	5	4	1
7	8	-1	0
8	7	6	-7

表 2

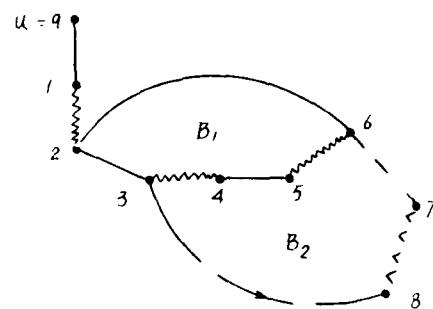


图 6

当再由栈退回到  $v_3$  (此时  $v_3$  已是外点) 时， $v_3$  有一邻点是已退栈外点  $v_8$  ( $f(v_8) = -7$ )，又形成新的树花  $B_2$ ，如图 6。这时  $v_3$  是花基。所以顶点  $v_7, v_8$  的  $l, f$  数组值修改为

$i$	Mate	Label	First
7	8	-16	1
8	7	6	1

因此树花的确定十分方便。这种处理方法的根据是

**引理 3** 当从外点  $x$  深探到  $T$  中外点  $y$  ( $f(y) > 0$ ) 形成树花时， $y$  是该树花的基。

**证明** 因为树  $T$  由深探法生长得到，因此  $y$  先于  $x$  进入  $T$ 。设  $T$  的根是  $u$ ，那么交互道  $P(y, u)$  与  $P(x, u)$  至少有一个公共顶点  $u$ ，假定  $b$  是离  $u$  最远的一个公共顶点，若  $y \notin P(x, u)$ ，显然  $b \neq y$ ，又因为  $b \in P(y, u)$ ，可见  $T$  的生长过程一定是由  $y$  退回到  $b$ ，再由  $b$  推进到  $x$  而得，但此时  $y$  已不在  $T$  中，与题意矛盾。因此  $y \in P(x, u)$ ，由花基定义， $b=y$ 。

**引理 4** 当从外点  $x$  深探到已不在  $T$  上的外点  $y$  ( $f(y) < 0$ ) 时， $x$  是该树花的基。

**证明** 设  $x \notin P(y, u)$ ，则有花基  $b \neq x$ ，因为  $y \notin T$ ， $x$  一定是由  $y$  退回到  $b$ ，再由  $b$  深探而得。但从  $y$  退回是由于  $y$  或没有邻点，或邻点全部是内点而致，这与当时  $x \notin T$  相矛盾 (否则可以从  $y$  生长到  $x$ )。因此  $x \in P(y, u)$  且是花基。

这两个引理保证了确定树花时，只需从一个顶点  $x$  (或  $y$ ) 退回即可，且交互道  $P(x, y)$

恰好通过了树花的全部顶点。而Gabow等算法需要分别从 $x$ ,  $y$ 退回到根 $u$ , 确定两条路径序列, 然后再逐一推进判断序列中对应值是否相等来决定花基和树花。比较起来新算法更为方便。

### (三) 确定增广路

确定增广路 $P(u', u)$  并改善匹配主要使用Label和Mate数组, 当从离 $u'$ 最近的外点 $i$ 退回时,

(a) 若 $i$ 不在树花中 ( $0 < l(i) \leq n$ ), 则

$$P(i, u) = (i, m(i)) \cup (m(i), l(i)) \cup P(l(i), u)$$

并置 $(m(i), l(i))$ 为匹配边,  $(i, m(i))$ 为非匹配边, 再令 $i \leftarrow l(i)$ , 可以递推进行。

(b) 若 $i$ 在树花B中

1. 若 $i$ 是外点 ( $0 < l(i) \leq n$ ), 处理同(a)。

2. 若 $i$ 是内点 ( $|l(i)| > n$ ), 如果 $l(i) > 0$ , 则

$$P(i, u) = P(i, x) \cup (x, y) \cup P(y, u)$$

否则

$$P(i, u) = P(i, y) \cup (x, y) \cup P(x, u)$$

其中 $P(i, x)$ ,  $P(i, y)$ 恰是该树花中 $P(x, i)$ ,  $P(y, i)$ 的倒向路径, 它们的判断过程亦与(a)类似。

例如图6中假定有边 $(v_7, u')$ , 则 $P(u', u)$ 是增广路, 它的回退过程是

$$P(u', u) = (u', v_7) \cup P(v_7, u)$$

$$P(v_7, u) = P(v_7, v_8) \cup (v_8, v_3) \cup P(v_3, u)$$

$$P(v_3, u) = P(v_3, v_6) \cup (v_6, v_2) \cup P(v_2, u)$$

因此寻找增广路的复杂性仅与 $P(u', u)$ 中的顶点数成正比, 亦较Gabow等算法方便。

至此已对新算法及其数据结构进行了较详尽的说明。下面给出其具体步骤。

## 三、求最大匹匹配的新算法

### (一) 生长交互树 (PRO-A)

1. 初始化有关数组, 任给一初始匹配 $M$ 。

2. 若 $G$ 的全部顶点都已饱和, 则 $\bigcup M_{T_i} \cup M$ 是最大匹配 (最初 $\bigcup M_{T_i} = \emptyset$ )。结束。

3. 确定一非饱和点 $u$ ,  $k \leftarrow u$ , 生长交互树 $T$ 。

4. 对外点 $k$ , 寻 $k$ 的尚未判断的邻点 $i$ ,

4.1 若 $i$ 是非饱和点 ( $m(i) = 0$ ), 则有增广路, 调PRO-C; 转2。

4.2 若 $i \notin T \wedge m(i) = j$ , 则 $l(i) = -1$ ,  $l(j) = k$ ,  $f(j) = i$ ,  $k$ 入栈,  $k \leftarrow j$ 转4。

4.3 若 $i$ 是生长 $T$ 时曾探过的外点 ( $l(i) > 0 \vee l(i) < -n$ ), 则构成树花, 调PRO-B; 转4。

4.4 若 $k$ 无新邻点且栈空, 则 $T$ 是匈牙利树。记下 $T$ 中匹配 $M$ 的边集 $M_T$ , 令 $G \leftarrow G - T$ , 转2; 若栈非空, 令 $f(k) = -f(k)$ , 退栈,  $k \leftarrow$ 栈顶元素, 转4。

### (二) PRO-B

(从外点 $k$ 探到外点 $i$ , 设边 $(k, i)$ 的编号为 $l$ , 即 $e(l, 1) = k$ ,  $e(l, 2) = i$ )

1.1 若 $f(i) > 0$ , 则 $i \in P(k, u)$ , 沿 $P(k, u)$ 依次退至 $i$ 。令 $P(k, i)$ 中各点 $j$ 的

$f(j) = f(i)$ , 各内点  $j_0$  的  $l(j_0) = l + n$ .

1.2 若  $f(i) < 0$ , 则  $k \in P(i, u)$ , 沿  $P(i, u)$  依次退至  $k$ . 令  $P(i, k)$  中各点  $j$  的  $f(j) = f(k)$ , 各内点  $j_0$  的  $l(j_0) = -(l + n)$ ;  $e(l, 1)$  与  $e(l, 2)$  的内容对换.

2. 花中各内点  $j_0$  逐一入栈 (已成为新外点).

3. 返回.

### (三) PRO-C

(由外点  $k$  退回找增广路)

1.

1.1 若  $k = u$ , 则  $m(u') = k$ ,  $m(k) = u'$ , 转 2.

1.2 若  $l(k) = j$  ( $0 < j \leq n$ ), 则

$$P(k, u) = (k, m(k)) \cup (m(k), l(k)) \cup P(l(k), u)$$

令  $m(m(k)) = l(k)$ ,  $m(l(k)) = m(k)$ ,  $k \leftarrow l(k)$ , 转 1.

1.3 若  $l(k) = l + n$ , 令  $r \leftarrow e(l, 1)$ ,  $s \leftarrow e(l, 2)$ ; 若  $l(k) = -(l + n)$ , 令  $r \leftarrow e(l, 2)$ ,  $s \leftarrow e(l, 1)$ ; 执行

$$P(k, u) = P(k, r) \cup (r, s) \cup P(s, u)$$

其中  $P(k, r)$  是  $P(r, k)$  的倒向路, 处理过程类似 1.2; 最后  $k \leftarrow s$ , 转 1.

2. 初始化 First, Label 数组, 返回主程序.

### 算法复杂性分析

交互树 T 生长时, 如果不产生树花, 则每一条边都不需重复探测, 其复杂性是  $O(m)$ , 如果产生树花 B, 设它包含  $t$  个顶点, 确定它只需回退  $t$  条边. 由于数组 First 将树花处理得象一个顶点, 所以当产生新的树花  $B'$  时, 如果它包含了原树花 B 中若干顶点, 由于已将 B 视为一个伪点, 所以在确定  $B'$  时, 必不涉及 B 中的那些边. 因此即使产生树花, 也没有一条边需要探测二次以上. 所以生长交互树的复杂性是  $O(m)$ .

增广路的确定只与  $P(u', u)$  中所含的顶点数相关, 其复杂性为  $O(n)$ .

综上, 确定一棵可增广的交互树 T 的复杂性是  $O(m)$ .

对  $n$  个顶点的图  $G$  来说, 最多有  $\frac{n}{2}$  棵这样的交互树. 因此新算法的总时间复杂性是  $O(m \cdot n)$ .

最后再举一例说明该算法的应用.

设图 7(a) 以  $u$  为根的交互树 T 的生长如 (b) 所示, 它的深探过程是

$u, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 7, 6^*, 5, 3^{**}, 7, 9, 10, u'$

\* 该处加入边  $l_1 = (6, 2)$  形成  $B_1 = \{2, 3, 4, 5, 6\}$ ,

\*\* 该处加入边  $l_2 = (8, 3)$  形成  $B_2 = \{7, 8, B_1\}$ .

当找到增广路  $P(u', u)$  后

$$P(u', u) = (u', 10) \cup (10, 9) \cup (9, 7) \cup P(7, u)$$

7 是  $B_2$  的内点, 由  $l(7) = -(l_2 + n)$  知  $7 \in P(8, u)$ , 故

$$P(7, u) = P(7, 8) \cup (8, 3) \cup P(3, u)$$

3 是  $B_1$  的内点, 由  $l(3) = l_1 + n$  知  $3 \in P(6, u)$ , 故

$$P(3, u) = P(3, 6) \cup (6, 2) \cup P(2, u)$$

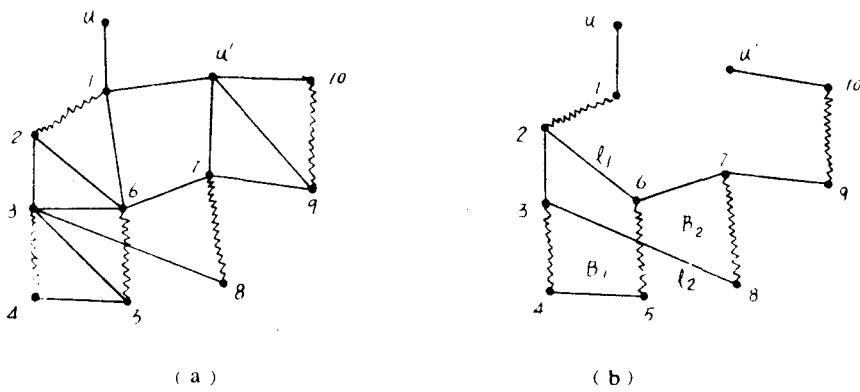


图 7

因此增广路是  $(u, 1, 2, 6, 5, 4, 3, 8, 7, 9, 10, u')$ . 改善匹配使  $u$  和  $u'$  成为饱和点.

### 参 考 文 献

- [1] 卢开澄, 图论及其应用, 清华大学出版社, 1981.
- [2] J. Edmonds, Paths, Trees and Flowers, Canad. J. Math., Vol 17, 449—467, 1965.
- [3] 山东数学会, 图与网络算法, 1980.
- [4] H.N. Gabow, An efficient implementation of Edmonds' algorithm for maximum matching on graphs, J. ACM, Vol 23, 221—234, 1976.
- [5] M. Swamy and K. Thulasiraman, Graphs, Networks and Algorithms, John Wiley Sons, Inc., 1981.
- [6] 卢开澄, 组合数学——算法与分析, 清华大学出版社, 1983.

## A New Algorithm for Constructing A Maximum Matching on a Graph

Dai Yiqi

(Tsinghua University, Beijing)

### Abstract

A new algorithm is proposed for constructing a maximum matching in a simple undirected graph. It uses DFS method and proper datastructure to find a alternating tree. In this way, the treatment of blossom and the determination of augmenting path become very simple. The complexity of the algorithm is  $O(mn)$ .