

n类时滞直接控制系统的绝对稳定性*

王鹏国

(华中师范大学数学系 武汉)

考虑时滞直接控制系统:

$$(1) \quad \dot{x}(t) = Ax(t) + Bx(t-\tau) + bf(\sigma(t-\eta)), \quad \sigma(t) = c^T x(t)$$

这里 $x, b, c \in R^n$, $\tau > 0$ 是常数, $\eta = \tau$ 或 0 , $C([- \tau, 0], R^n)$ 是将 $[- \tau, 0]$ 映射到 R^n 的连续函数构成的 Banach 空间, $x_t \in C([- \tau, 0], R^n)$ 定义为 $x_t(\theta) = x(t+\theta)$, $-\tau < \theta < 0$, $\|x(\cdot)\| = \max\{x(\theta)\|: -\tau < \theta < 0\}$, A, B 是 $n \times n$ 阶实矩阵, $f(\sigma)$ 连续, $f(0) = 0$, $\sigma f(\sigma) > 0$ ($\sigma \neq 0$)

作非奇异线性变换 (不妨设 $c_n \neq 0$, $c = \text{col}(c_1, c_2, \dots, c_n)$)

$$(2) \quad \xi(t) = Gx(t) \quad G = \begin{bmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ 0 & & 1 & \\ c_1 & \dots & c_{n-1} & c_n \end{bmatrix} \quad \text{就有}$$

$$(3) \quad \xi'(t) = GAG^{-1}\xi(t) + GBG^{-1}\xi(t-\tau) + Gbf(\xi_n(t-\eta))$$

命题1 假若超越方程: $\det(\lambda I - A - Be^{-\lambda\tau}) = 0$ 的所有根具有负实部, 则系统 (1) 之平凡解在 $[0, r) \times [0, k)$ 内绝对稳定的充要条件是系统 (3) 之平凡解关于部分变元 $\xi_n(t)$ 在 $[0, r] \times [0, k)$ 内绝对稳定

在 $B = 0$ 时, 即得文 [1] 的主要定理.

定义 称 n 阶方阵 F 具有性质 (p_1) , 如果存在非零 $\omega \in R^n$ 使得 $\omega C^T F = F \omega C^T$, 记 $FC(p_1)$. 称 F 具有性质 (p_2) , 如果存在实数 $\mu > 0$, 使得 $CC^T F + F^T CC^T + \mu CC^T$ 半负定, 记 $FC(p_2)$.

命题2 假若 $A \subset (p_2)$, $B \subset (p_1)$, 且 $\det(\lambda I - A - Be^{-\lambda\tau}) = 0$ 的所有根具有负实部, $|l| = \left| \frac{C^T BC}{C^T C} \right| < \mu/2$, 则

$$(4) \quad \dot{x}(t) = Ax(t) + Bx(t-\tau) + bf(\sigma(t)), \quad \sigma(t) = C^T x(t)$$

的平凡解在 $[0, r) \times [0, \infty)$ 内绝对稳定的充要条件是 $C^T b < 0$.

推论1 若 $A \subset (p_2)$, 且稳定, 则系统: $\dot{x}(t) = Ax(t) + bf(\sigma(t))$, $\sigma(t) = C^T x(t)$ 的平凡解绝对稳定的充要条件是 $C^T b < 0$.

该推论包含了文 [2] 的定理1.

命题3 若命题2的条件成立, 则当 $|l| = \left| \frac{C^T BC}{C^T C} \right| < \mu/2$ 时,

* 1987年12月1日收到.

$$(5) \quad \dot{x}(t) = Ax(t) + Bx(t-\tau) + bf(\sigma(t-\tau)), \quad \sigma(t) = C^T x(t).$$

的平凡解在 $C^T b < 0$ 时在 $[0, r) \times [0, \frac{-\mu+2|l|}{2C^T b}]$ 内绝对稳定. 在 $C^T b = 0$ 时在 $[0, r) \times [0, \infty)$ 内绝对稳定.

推论 2 若 $A \in (p_2)$ 且稳定, 则系统:

$$(6) \quad \dot{x}(t) = Ax(t) + bf(\sigma(t-\tau)), \quad \sigma(t) = C^T x(t).$$

的平凡解在 $[0, \infty) \times [0, -\frac{\mu}{2C^T b}]$ 内绝对稳定的充分条件是 $C^T b < 0$ 而 $C^T b = 0$ 是

(6) 在 $[0, \infty) \times [0, \infty)$ 内绝对稳定的充分且必要条件.

该推论包含了文 [3] 的定理 2.1 的推论.

命题 4 在 $|l| < -m$, $C^T b < 0$ 时, 系统

$$(7) \quad \xi'_n(t) = m\xi_n(t) + l\xi_n(t-\tau) + C^T b f(\xi_n(t-\tau))$$

的平凡解在 $[0, \frac{-(m+|l|)}{kC^T b(m-|l|+kC^T b)}) \times [0, k]$ 内绝对稳定. 在 $|l| < -m$, $C^T b >$

0 时, 在 $[0, r) \times [\frac{-(m+|l|)}{C^T b}]$ 内绝对稳定.

推论 3 若 $A \in (p_1)$ 且稳定, 则系统 (6) 的平凡解在 $C^T b < 0$ 时在

$[0, \frac{-m}{kC^T b(m+kC^T b)}) \times [0, k]$ 内绝对稳定, 其中 $m = \frac{C^T AC}{C^T C} < 0$.

该推论包含了文 [3] 的定理 2.1. 事实上利用我们的方法在比 [3] 的定理 2.1 更弱的条件下, 可将 n 维系统 (1) 转化为纯量系统 (7) 来研究.

参 考 文 献

- [1] 廖晓昕 第七届国际网络与系统理论会议论文. Stockholm, 1985 数学物理学报 No.3 1985.
- [2] 李森林 应用数学学报 No.4 1983.
- [3] 李森林 中国科学 No.11 1986.