

## 单纯形方法的两个变种\*

潘平奇

欧阳梓祥

(南京林业大学数学系, 210037)

(南京大学数学系, 210008)

考虑标准形式的线性规划问题:

$$(LP) \quad \text{maximize } z = c^T x$$

$$\text{s. t. } Ax = b, x_j \geq 0, j \in E = \{1, \dots, n\}.$$

其中  $A \in R^{m \times n}, b \in R^m, c \in R^n$ , 且  $A$  为行满秩. 设有一基矩阵  $A_m = (a_{j_1}, \dots, a_{j_m})$ , 相应的基变量构成的向量为  $x_B = (x_{j_1}, \dots, x_{j_m})^T$ . 引入列指标集  $J_B = \{j_1, \dots, j_m\}$  及其补集  $\bar{J}_B = E - J_B$  和行指标集

$$I = \{i \mid (A_m^{-1}b)_i < 0, i = 1, \dots, m\} \quad (1)$$

及其补集  $\bar{I} = \{1, \dots, m\} - I$ . 我们有如下类型的子问题:

$$\text{maximize } z = \bar{z}_0 + \sum_{j \in \bar{J}_B} \bar{c}_j x_j \quad (2a);$$

$$\text{s. t. } x_B = A_m^{-1}b - \sum_{j \in \bar{J}_B} (A_m^{-1}a_j) x_j; \quad (2b)$$

$$x_j \geq 0, \forall j \in \bar{J}_B; \quad (2c)$$

$$x_{j_i} \geq 0, \forall i \in \bar{I}. \quad (2d)$$

若  $I$  非空, 取行指标  $\hat{i}$  使得

$$\hat{i} = \text{Argmin}(A_m^{-1}b)_i, \quad (3)$$

则第二种类型子问题可这样构成: 目标函数为

$$x_{j_{\hat{i}}} = (A_m^{-1}b)_{\hat{i}} - \sum_{j \in \bar{J}_B} (A_m^{-1}a_j)_{\hat{i}} x_j. \quad (4)$$

即(2)的第  $\hat{i}$  个等式, 而约束与第一型子问题的约束相同. 不过对第二型子问题, 其“最优解”并不一定使  $x_{j_{\hat{i}}}$  取到最大值, 只要取非负值即可. 显然, 典则形式(2)对这两类子问题都是可行的. 第一型问题或者有最优解, 或者无上界. 第二型子问题或者有或者无最优解, 无最优解的情形表明了(LP)无最优解.

**算法 1** 设  $A_m^{-1}$  为初始可行基的逆矩阵,  $I$  由(1)式确定.

1. 若  $I$  是空集转向 6;
2. 由(3)式确定行指标  $\hat{i}$ ;
3. 解第二型子问题;
4. 若该子问题无解, 停止;
5. 重新定义  $I$  并转向 1;
6. 解第一型子问题.

**算法 2** 初始状态与算法 1 相同.

1. 解第一型子问题;
2. 若  $I$  是空集, 停止;

\* 1991年10月26日收到. 国家自然科学基金资助项目.

3. 由(3)式确定行指标  $i$ ;
4. 解第二型子问题;
5. 若该子问题无解, 停止;
6. 重新定义  $l$  并转向 1.

**定理** 在非退化的假设下, 算法 1 或算法 2 可产生(LP)的一个最优解, 或判定(LP)无可行解, 或判定(LP)为无界问题(证明略).

上述算法中求解第一和第二型子问题的方法可使用通常的单纯形法. 算法 1 是首先求提(LP)的可行解, 再改进可行解最终达到最优解, 其思路与通常的二阶段单纯形法类似. 算法 2 则不同, 它每次在一个约束子集上求最优解, 然后逐渐扩大约束子集, 最终求(LP)的最优解; 虽然产生的点列也导致最优顶点, 但这些点一般不再是多胞形的顶点, 甚至不是可行点. 此外, 也无需引入人工变量. 尤其值得注意的是, 初始基有选择余地, 有可能选择一个基使之接近最优基从而减少迭代次数, 而这可通过把进基的优先数给予那些有较大“选主元指标”的变量做到. (关于选主元指标, 请参[1]和[2])

## 参 考 文 献

- [1] Ping-Qi Pan, Practical Finite Pivoting Ruler for the Simplex Method, OR Spectrum 12(1990), 219-225.
- [2] Ping-Qi Pan, A Simplex-line Method with Bisection for Linear Programming, Optimization (1991), 22.