

L 旋转向量场中奇点的运动*

王 杰

(华北电力大学, 保定071003)

摘 要 本文引入L 旋转向量场的定义, 给出奇点随参数移动的L 旋转向量场中奇点移动的条件

关键词 L 旋转向量场, 奇点指标

分类号 AMS(1991) 34C05/CCL O175.12

对于旋转向量场理论的研究已有了许多工作^[1-5], 本文给出L 旋转向量场的定义, 运用Lie 括号、Lie 群和旋转向量场理论来研究L 旋转向量场中奇点随参数移动的情况, 扩大了旋转向量场的应用范围

定义 1 设由方程

$$\dot{x}_1 = X_1(x, \mu), \dot{x}_2 = X_2(x, \mu) \quad (1)$$

确定的向量场 $X(\mu) = (X_1(x, \mu), X_2(x, \mu))$ 的奇点是孤立的, $x = (x_1, x_2) \in R^2$, $X_1, X_2 \in C^2(R^2 \times I, R)$, $I = \{\mu \mid |\mu| < \delta, \delta > 0\}$. 若存在向量场 $Y: \dot{x}_1 = Y_1(x), \dot{x}_2 = Y_2(x)$, $Y_1, Y_2 \in C^2(R^2, R)$, 使在 $X(0)$ 的一切常点处成立

$$L(0) \stackrel{\text{def}}{=} X(0) \cdot \{X'_\mu(0) + [X(0), Y]\} > 0 (< 0), \quad (2)$$

其中 $X'_\mu(0)$ 表示 $X(\mu)$ 对 μ 求导在 $\mu = 0$ 时的向量场, $[X(0), Y]$ 表示 $X(0)$ 和 Y 经过 Lie 括号运算后得到的向量场, 则称 $X(\mu) (\mu \in I)$ 构成 L 旋转向量场, 简记 $X(\mu) \in M^L(R^2), M^L(R^2)$ 是 R^2 上 L 旋转向量场的集合.

注 1 若 $X(\mu)$ 在 $D \times I$ 上有定义, $D \subset R^2$, 使得 $X(0)$ 在 D 上一切常点处成立 (2) 式, 则称 $X(\mu) (\mu \in I)$ 在 D 上构成 L 旋转向量场, 简记 $X(\mu) \in M^L(D), M^L(D)$ 是 $D \subset R^2$ 上的 L 旋转向量场的集合.

下面的引理 1 的证明参阅 [6-7].

引理 1 设 $X, Y \in C^1(R^2, R)$, ψ 是 Y 生成的单参数变换群, $s \in R$. 固定 s , 若 $\mathcal{Q}_p(t)$ 是 X 过点 p 的积分曲线, $\mathcal{Q}(0) = p$, 则 $\psi \circ \mathcal{Q}_p(t)$ 是向量场 $\psi_* X$ 过点 $\psi(p)$ 的积分曲线. 若 $X|_p = 0$, 则 $(\psi_* X)|_{\psi(p)} = 0$.

引理 2 设 $X, Y \in C^1(R^2, R)$, ψ 是 Y 生成的单参数变换群, $s \in R$. 固定 s , 则 X 的孤立奇点指标在 ψ 变换下不变.

证明 由引理条件可知 ψ 是微分同胚, 再由 [8] 中第五章定理 4.2 可证得该引理.

* 1994年4月25日收到 1996年7月17日收到修改稿

在下文中, 当 $X(\mu) \in M^L(R^2)$ 时, 以 Y 表示满足(2)式的向量场, 而 Ψ 表示 Y 生成的单参数变换群, $s \in R$.

引理 3 设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$, 则对 $\forall \epsilon > 0, \exists \delta = \delta(\epsilon) > 0$, 使得当 $|\mu| < \delta$ 时, $\Psi_\epsilon X(\mu)$ 构成旋转向量场, 简记 $\Psi_\epsilon X(\mu) \in M^R$ (旋转向量场集合).

证明 设 $\Psi_\epsilon X(\mu)|_{p_{\mu_i}} = 0, \mu \neq 0, i = 1, 2, \dots, k$; 而 $X(0)|_{p_j} = 0, j = 1, 2, \dots, m$. 对 $\forall \epsilon > 0, 0 < \epsilon \ll 1$, 以 $p_{\mu_i} (1 \leq i \leq k)$ 及 $p_j (1 \leq j \leq m)$ 的每一点为圆心, ϵ 为半径作开圆盘 $S_\epsilon(p_{\mu_i})$ 及 $S_\epsilon(p_j) (1 \leq i \leq k, 1 \leq j \leq m)$, 使 $\overline{S_\epsilon(p)} \cap \overline{S_\epsilon(q)} = \emptyset, p, q \in \{p_{\mu_i}\} \cup \{p_j\}, 1 \leq i \leq k, 1 \leq j \leq m, p \neq q$ 由 Lie 括号的极限定义可得

$$\Psi_\epsilon X(\mu) = X(0) + \mu \{X_\mu'(0) + [X(0), Y]\} + o(\mu). \quad (3)$$

在 $Q = R^2 \setminus \bigcup_{i=1}^k S_\epsilon(p_{\mu_i}) \cup \bigcup_{j=1}^m S_\epsilon(p_j)$ 的常点处, 对给定的 $\epsilon > 0$, 总可找到 $\delta_1 = \delta_1(\epsilon) > 0$, 使得当 $|\mu| < \delta_1$ 时, 有

$$\Psi_\epsilon X(\mu) - \frac{\partial}{\partial \mu} \{\Psi_\epsilon X(\mu)\} = L(0) + o(\mu) > 0 (< 0). \quad (4)$$

又设 $\Psi_\epsilon X(\mu)$ 与 x_1 轴的交角记为 $\theta(\mu)$. 对给定 $\epsilon > 0$, 总可找到 $\delta_2 = \delta_2(\epsilon) > 0$, 使得当 $|\mu| < \delta_2$ 时, 在 Q 的常点处 ($X(0)$ 与 x_1 轴交角为 $\theta(0)$) 成立不等式

$$0 < |\theta(\mu) - \theta(0)| < \pi \quad (5)$$

取 $\delta = \min\{\delta_1, \delta_2\}$, 则当 $|\mu| < \delta$ 时, $\Psi_\epsilon X(\mu) \in M^R$.

注 2 按照旋转向量场的严格定义, 奇点应保持不动, 而引理 3 中 $\Psi_\epsilon X(\mu)$ 的奇点是可以随参数 μ 变动而移动的. 在不引起混淆情况下, 仍称 $\Psi_\epsilon X(\mu) (|\mu| < \delta)$ 为旋转向量场.

引理 3 中的 δ 不一定是一个很小的正数, 下面的例子说明这个问题.

例 1 设 $X(\mu) = (x_2, -x_1 + \mu x_2)$, 若取 $Y = (-\frac{1}{2}x_2, 0)$, 则在 $X(0)$ 的一切常点处有

$$L(0) = \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2) > 0,$$

即 $X(\mu) \in M^L(R^2)$. 考虑 μ 值范围, 因为

$$\Psi_\epsilon X(\mu) - \frac{\partial}{\partial \mu} \{\Psi_\epsilon X(\mu)\} = \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2) - \frac{1}{2}\mu x_1 x_2 + \frac{1}{8}\mu^2 x_2^2, \quad (6)$$

将(6)与(4)式比较, 可得

$$o(\mu) = -\frac{1}{2}\mu x_1 x_2 + \frac{1}{8}\mu^2 x_2^2, \quad (7)$$

但(6)式可进一步化为

$$\Psi_\epsilon X(\mu) - \frac{\partial}{\partial \mu} \{\Psi_\epsilon X(\mu)\} = \frac{1}{2}x_2^2 + \frac{1}{8}(\mu x_2 - 2x_1)^2. \quad (8)$$

上式在 $\Psi_\epsilon X(\mu) (\mu \in R)$ 的常点处大于零, 但满足(5)式的 μ 取值范围是 $|\mu| < 4$, 故取 $\delta = 4$, 则当 $|\mu| < \delta = 4$ 时, $\Psi_\epsilon X(\mu) \in M^R$.

设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$, 这里要求 $X(\mu)$ 的奇点随参数 μ 的变化而严格移动, 允许移动的奇点消失或分解有限个, 且均不与原向量场的奇点重合. 设 p 是向量场 X 的奇点, 则 p 点关于 X 的奇点指标记为 $v(p, X)$.

定理 1 设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$, $X(0)|_{p_0} = 0$, 又设 $R|_{p_0} = 0$, 若 $X(0)$ 的奇点 p_0 在 $X(\mu)$ ($\mu \neq 0$) 中消失或分解为 p_i ($1 \leq i \leq k$), 则 $U(p_0, X(0)) = 0$, 且 $U(p_i, X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k$).

证明 首先证 $U(p_0, X(0)) = 0$ 事实上, 由于 $X(\mu)|_{p_0} \neq 0$ ($\mu \neq 0$), 利用引理 1 及条件 $Y|_{p_0} = 0$, 可知 $\Psi^u X(\mu)|_{p_0} \neq 0$ ($\mu \neq 0$). 由引理 3, 对 $\delta > 0$, 当 $|\mu| < \delta$ 时, $\Psi^u X(\mu) \in M^R$. 取 $\eta > 0$ 充分小, 使得 $\overline{S_{\eta}(p_0)}$ 中不含 $\Psi^u X(\mu)$ ($\mu \neq 0$) 的奇点, 仅含 $X(0)$ 的孤立奇点 p_0 , 易知关于 $\mathfrak{S}_{\eta}(p_0)$ 有 $U(p_0, \Psi^u X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0$), 由引理 3 的 (5) 式可知当 $|\mu| < \delta$ 时, $U(p_0, X(0)) = 0$.

同法可证 $U(\Psi^u(p_i), \Psi^u X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k$), 再由引理 2 可得 $U(p_i, X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k$). 证毕

推论 1 设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$, $X(0)|_{p_0} = 0$, 若 $Y|_{p_0} \neq 0$, 且移动的奇点 $p_i \neq \Psi^u(p_0)$ ($\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k$), 则

$$U(p_0, X(0)) = 0 \text{ 且 } U(p_i, X(\mu)) = 0 (\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k).$$

证明 因 $X(0)|_{p_0} = 0$, 设 $X(\mu)$ ($\mu \neq 0$) 的奇点消失或分解为不与 $X(0)$ 的奇点 p_0 重合的点 $p_1, \dots, p_k$, 即 $X(\mu)|_{p_i} = 0$ ($1 \leq i \leq k$), 又因 $X(\mu)|_{p_0} \neq 0$ ($\mu \neq 0$) 及 $Y|_{p_0} \neq 0$, 由引理 1 有 $\Psi^u X(\mu)|_{\Psi^u(p_0)} \neq 0$ 及 $\Psi^u X(\mu)|_{\Psi^u(p_i)} = 0$, 然由条件 $\Psi^u(p_i) \neq p_0$ 可知 $\Psi^u X(\mu)|_{p_0} \neq 0$, 同定理 1 的证法一样可得 $U(p_0, X(0)) = 0$ 及 $U(p_i, X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k$). 证毕

推论 2 设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$, $X(0)|_{p_0} = 0$, 若 $Y|_{p_0} \neq 0$, 但对某 i_0 ($1 \leq i_0 \leq k$), 有 $\Psi^u(p_{i_0}) = p_0$ ($\mu \neq 0$), 则

$$U(p_0, X(0)) = U(p_{i_0}, X(\mu)), U(p_i, X(\mu)) = 0 (\mu \neq 0, 1 \leq i \leq k \text{ 且 } i \neq i_0).$$

例 2 设 $X(\mu) = (x_2^2, -x_1 + \mu)$, 取 $Y = (3x_1 - ax_2, 2x_2)$, 当 $|\mu| < \delta$ 时, 取 $0 < a \ll 1$, 在 $D = \{(x_1, x_2) | x_2 < a^{-1}\} \subset R^2$ 的区域上, 则 $X(0)$ 在 D 上一切常点处成立

$$L(0) = ax_1^2 + x_2^2 - ax_2^3 > 0,$$

即 $X(\mu) \in M^L(D)$, $X(\mu)$ 的奇点随 μ 的变化而严格移动, 注意到此时 $Y|_{p_0} = 0$, $p_0 = (0, 0)$ 是 $X(0)$ 奇点, 由定理 1 可知 $U(p_0, X(0)) = 0$ 及 $U(p_i, X(\mu)) = 0$ ($\mu \neq 0$), $p_i = (\mu, 0)$.

定理 2 设 $X(\mu) \in M^L(R^2)$. $X(0)|_{p_0} = 0$, p_0 是初等的. 若 $Y|_{p_0} = 0$, 则 p_0 不能随 μ 变动而移动. 若 $Y|_{p_0} \neq 0$, 则 p_0 随 μ 变动而移动, 且移动后的点为 $X(\mu)$ 的奇点 $\Psi^u(p_0)$ ($\mu \neq 0$).

证明 若 $Y|_{p_0} = 0$, 注意到 $U(p_0, X(0)) = \pm 1$, 由定理 1 立即知原题第一部分成立. 现考虑 $Y|_{p_0} \neq 0$ 的情形, 先证 p_0 确实随着 μ 变动而移动, 设其不然, 即 p_0 不随 μ 变动而移动, 则 $X(\mu)|_{p_0} = 0$ ($\mu \neq 0$), 由引理 1 知 $\Psi^u X(\mu)|_{\Psi^u(p_0)} = 0$, 因 p_0 是 $X(0)$ 的孤立奇点, 取 $\bar{\delta} > 0$ 及充分小的 $\eta > 0$, 使得当 $0 < |\mu| < \bar{\delta} < \delta$ 时, $\Psi^u(p_0) \notin \overline{S_{\eta}(p_0)}$, 则关于 $\mathfrak{S}_{\eta}(p_0)$ 有 $U(p_0, \Psi^u X(\mu)) = 0$ (因 $\Psi^u X(\mu)|_{p_0} \neq 0$), 这里 $\mu \neq 0$. 然而 $U(p_0, X(0)) = \pm 1 \neq 0$, 由引理 3 可知这是一个矛盾, 故证得 p_0 确实随 μ 变动而移动, 再利用推论 1 和推论 2 可知 p_0 随 μ 变动而移动为 $X(\mu)$ 的奇点 $\Psi^u(p_0)$ ($\mu \neq 0$). 证毕

参 考 文 献

[1] 叶彦谦等, 极限环论, 上海科学技术出版社(第二版), 1984

- [2] L. M. Perko, *Rotated vector fields and the global behavior of cycles for a class of quadratic systems in the plane*, J. Diff. Eqns, 18(1975), 63- 86
- [3] G. F. D. Duff, *Limit cycles and rotated vector fields*, Annals of Math, 57(1953), 15- 31
- [4] 马知恩, 旋转向量场中奇异闭轨线的运动, 西安交通大学学报, 4(1978), 49—65
- [5] 陈一元, 极限环和拟旋转向量场, 数学学报, 32: 6(1989), 786- 792
- [6] W. M. Boothby, *An Introduction to Differentiable Manifolds and Riemannian Geometry*, Academic Press, 1975
- [7] 陈省身、陈维恒, 微分几何讲义, 北京大学出版社, 1983
- [8] 张芷芬、丁同仁, 微分方程定性理论, 科学出版社, 1985

The Motion of Singular Point on L -Rotated Vector Fields

Wang Jie

(North China Electric Power University, Baoding 071003)

Abstract

The paper gives the definition of L -rotated vector fields in the plane and the conditions of the singular point moving on L -rotated vector fields that critical point moves as parameter is changed

Keywords L -rotated vector fields, index of singular point